



ITALIAN STYLE FOR LIFTS

MANUALE
ISTRUZIONI D'USO

OPR521-N

CODICE	DESCRIZIONE
OPR521-N-TS	Operatore porte con tastierino di programmazione integrato
OPR521-N-TS-MW	Operatore porte con tastierino di programmazione e modulo WiFi integrati
DISP801	Tastierino di programmazione esterno (opzionale)

Italiano

REV.6
07/10/2024

Sommario

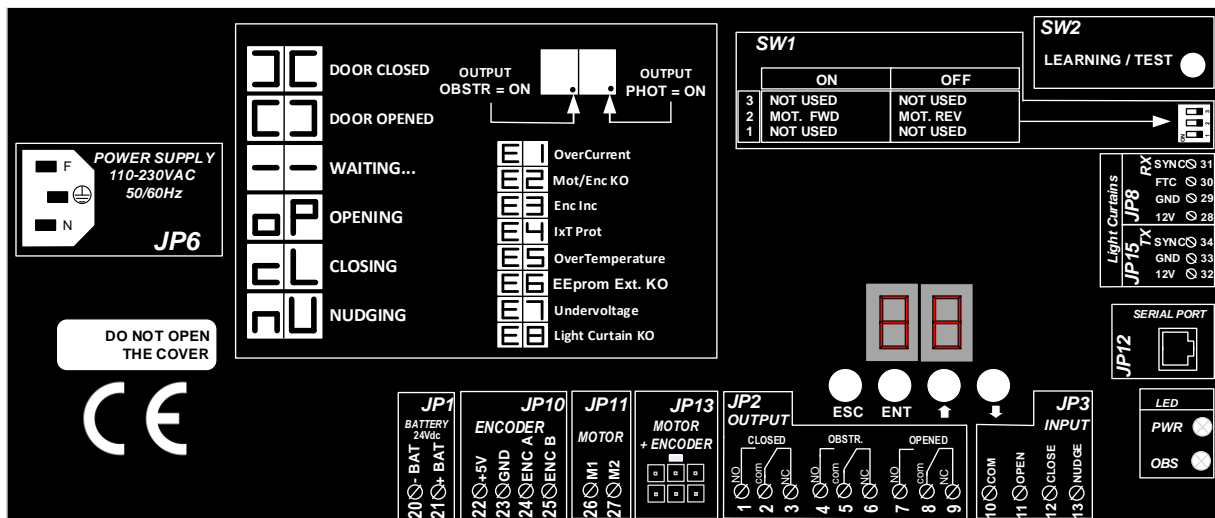
1. INFORMAZIONI GENERALI	2
2. MESSA IN SERVIZIO	3
3. CONNESSIONI	4
3.1. OPR521 - Quadro di Manovra.....	4
3.2. OPR521 - Barriere Vega B-LIFT240	4
3.3. OPR521 Barriere Vega B-LIFTxxx	5
4. INTERFACCIA UTENTE	6
4.1. Tastierino integrato e DISP801	6
4.2. Menù di programmazione.....	6
4.2.1. M0: [Profilo Apertura]	6
4.2.2. M1: [Profilo Chiusura].....	7
4.2.3. M2: [Coppie]	8
4.2.4. M3: [Opzioni]	8
4.2.5. M4: [Comandi]	9
4.2.6. M5: [Parametri Meccanici]	9
4.2.7. M6: Parametri Barriere [Barriera FTC_EL.]	9
4.2.8. M7: [Parametri 81-20/50]	10
4.2.9. M8: [Diagnostica]	10
4.2.10. M9: Analisi in tempo reale (presente solo sul tastierino integrato).....	11
4.2.11. MA: default modulo Wi-Fi (presente solo sul tastierino integrato)	11
5. FUNZIONI	12
5.1. Protezione IxT	12
5.2. Funzione antivandalo.....	12
5.3. Test Sicurezza Barriere Vega B-LIFT 240.....	12
5.4. Riapertura Abbinamento al Piano – EN81-20/50.....	12
5.5. Rifasamento all'accensione e Sincronismo	12
6. DIAGNOSTICA	13
6.1. LED	13
6.1.1. LED PWR.....	13
6.1.2. LED CM	13
6.2. DISP801	14
6.3. Tastierino integrato.....	15
7. APP VISUALDOORS	16
7.1. Modulo Wi-Fi.....	16
7.1.1. Default Modulo Wi-Fi.....	16
7.1.2. Personalizzare le impostazioni del modulo Wi-Fi.....	16
7.2. APP VisualDoors	19
7.2.1. Connessione al Modulo Wi-Fi.....	19
7.2.2. Panoramica	19
7.2.3. Trasferimento parametri	20
7.2.4. Grafico corse.....	20
9. RISOLUZIONI PROBLEMI	21

1. INFORMAZIONI GENERALI

Alimentazione	230Vac ±10% (50-60Hz)
Dimensioni	270mm x 106mm x 45mm
Peso	0,7Kg
Grado di protezione	IP20
Protezione a bordo	8A
Uscite a relè	24VDC 3A

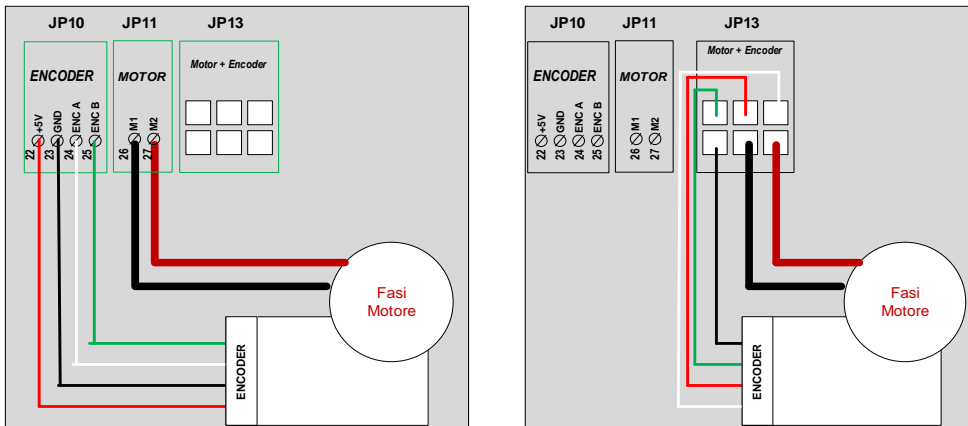
PINOUT

JP1	Alimentazione ausiliaria (Batterie 24 Vdc)
JP2	Segnali di uscita a relé NO/NC <ul style="list-style-type: none"> • [CLOSED] Finecorsa chiusura • [OBSTR.] Ostacolo (Costola mobile) • [OPENED] Finecorsa apertura
JP3	Ingressi (contatti puliti o tensione esterna) <ul style="list-style-type: none"> • [OPEN] Comando apri porta • [CLOSE] Comando chiudi porta • [NUDGE] Chiusura forzata
JP6	Alimentazione principale 230V (50/60 Hz)
JP8	Barriera Vega ricevente (RX)
JP10	Encoder motore (4 poli)
JP11	Fasi motore (2 poli)
JP12	Tastierino di programmazione esterno DISP801
JP13	Connessione motore (6 poli)
JP15	Barriera Vega trasmittente (TX)
SW1	Dipswitch: <ul style="list-style-type: none"> • D1: Non usato • D2: Verso motore; OFF=[Forward], ON= [Reverse] • D3: Non usato
SW2	Pulsante [LEARNING/TEST] : <ul style="list-style-type: none"> • Apprendimento (Tenere premuto per almeno 4 secondi) • Apri/Chiudi (Pressione veloce).
Led PWR	Funzionamento normale → Verde Allarme → Rosso lampeggiante
Led OBS	Ostacolo (costola mobile) → Giallo

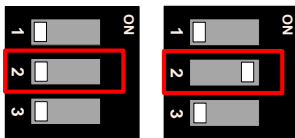


2. MESSA IN SERVIZIO

1. Spegner la scheda staccando il cavo di alimentazione;
2. Portare manualmente le porte a metà apertura;
3. A seconda del tipo di motore, collegarlo al connettore **JP13** se a 6 poli o ai connettori **JP10** e **JP11**.



4. Collegare il cavo di alimentazione al connettore **JP6** e verificare il verso di chiusura delle porte:
 - a. Se non è stato fatto apprendimento alla scheda o non è stato modificato il parametro **M3→S7**, alla prima accensione le porte si muovono completando la chiusura, andare al punto 5;
 - b. Se le porte si muovono in senso contrario a come è impostato il parametro **M3→S7**:
 - b1. Cambiare lo stato del dipswitch 2;

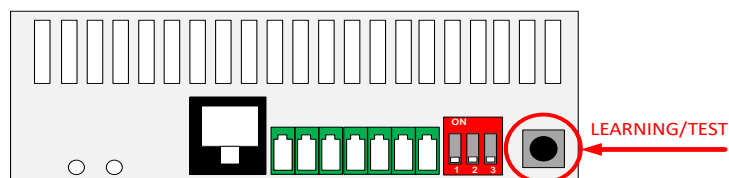


- b2. Spegner la scheda estraendo il connettore dell'alimentazione
- b3. Riaccendere la scheda

NOTA: il verso del motore si può cambiare SOLO con il dipswitch 2.
 Il verso motore viene acquisito SOLO dopo aver riavviato la scheda.

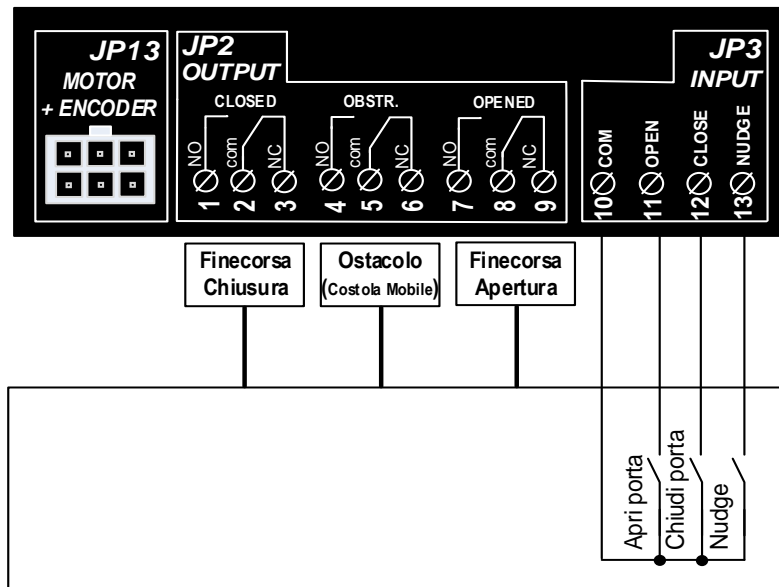
5. Accertarsi che la corsa delle porte non sia interrotta da ostacoli e che siano completamente chiuse. In caso di operatore con camma di accoppiamento mobile, verificare che questa sia chiusa.
6. Per effettuare l'apprendimento corsa, tenere premuto il pulsantino **[LEARNING/TEST]** a lato della scheda per almeno 4 secondi, l'operatore aprirà le porte lentamente e sul tastierino integrato si visualizza Ln.

NOTA: indipendentemente dal valore del parametro **M3→S7** l'apprendimento viene sempre fatto partendo da porta completamente chiusa.



3. CONNESSIONI

3.1. OPR521 - Quadro di Manovra



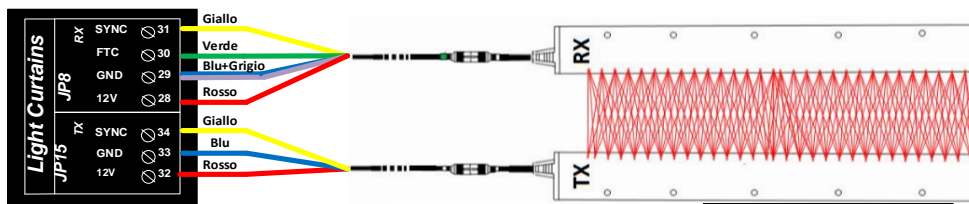
QUADRO DI MANOVRA



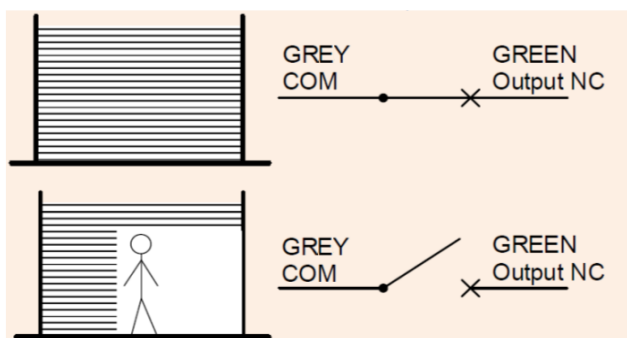
N.B. Le connessioni tra i pin 10 e 11, 12, 13 devono essere contatti puliti senza tensione!

3.2. OPR521 - Barriere Vega B-LIFT240

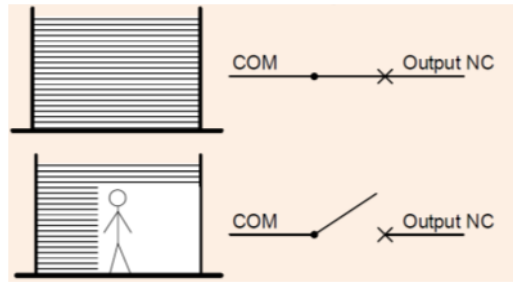
OPERATORE		BARRIERA	
CONNETTORE	PIN	TX/RX	COLORE FILO
JP8	31	RX	Giallo
	30		Verde
	29		Blu
	29		Grigio
	28		Rosso
JP15	34	TX	Giallo
	33		Blu
	32		Rosso



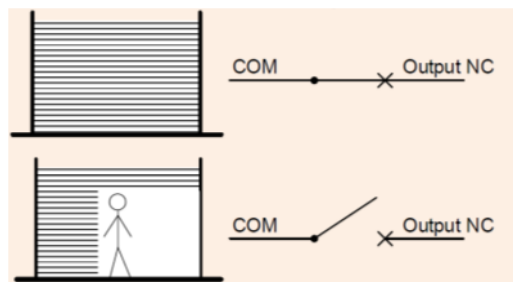
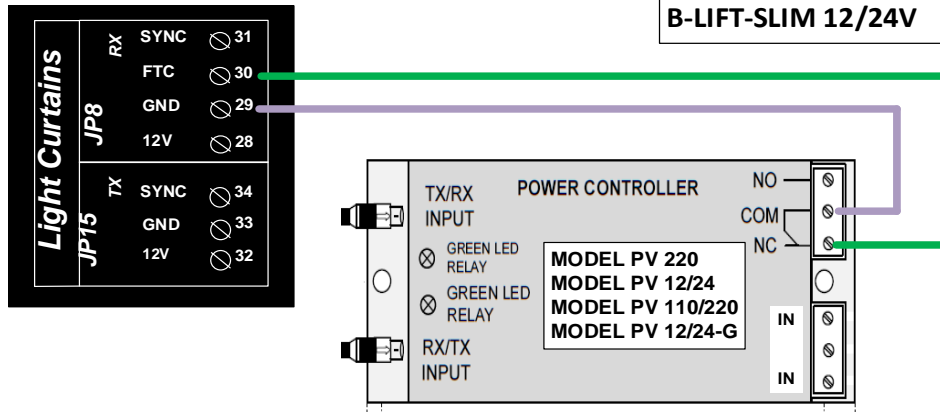
B-LIFT240



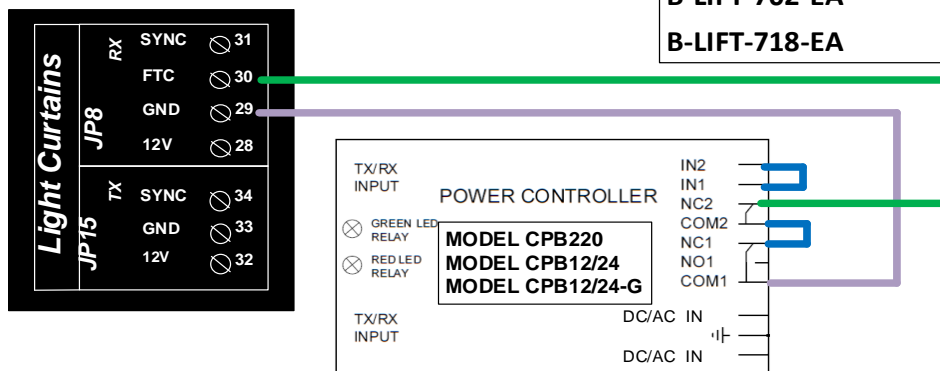
3.3. OPR521 Barriere Vega B-LIFTxxx



- B-LIFT-2B**
- B-LIFT-18B**
- B-LIFT-11B**
- B-LIFT-19N**
- B-LIFT-32B**
- B-LIFT-48B**
- B-LIFT-SLIM-220**
- B-LIFT-SLIM 12/24V**



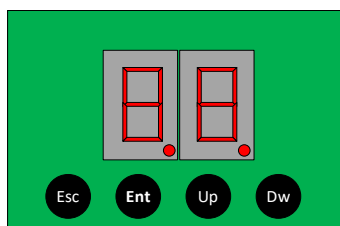
- B-LIFT 202-E**
- B-LIFT 218-E**
- B-LIFT 219-E**
- B-LIFT-402-E**
- B-LIFT-418-E**
- B-LIFT-402-EA**
- B-LIFT-418-EA**
- B-LIFT-702-EA**
- B-LIFT-718-EA**



4. INTERFACCIA UTENTE

4.1. Tastierino integrato e DISP801

L'operatore può essere programmato mediante il tastierino integrato o mediante il tastierino esterno DISP801.



TASTIERINO INTEGRATO



DISP801

4.2. Menù di programmazione

ENT per entrare nel menu principale e nei sotto menù, e per confermare le impostazioni;

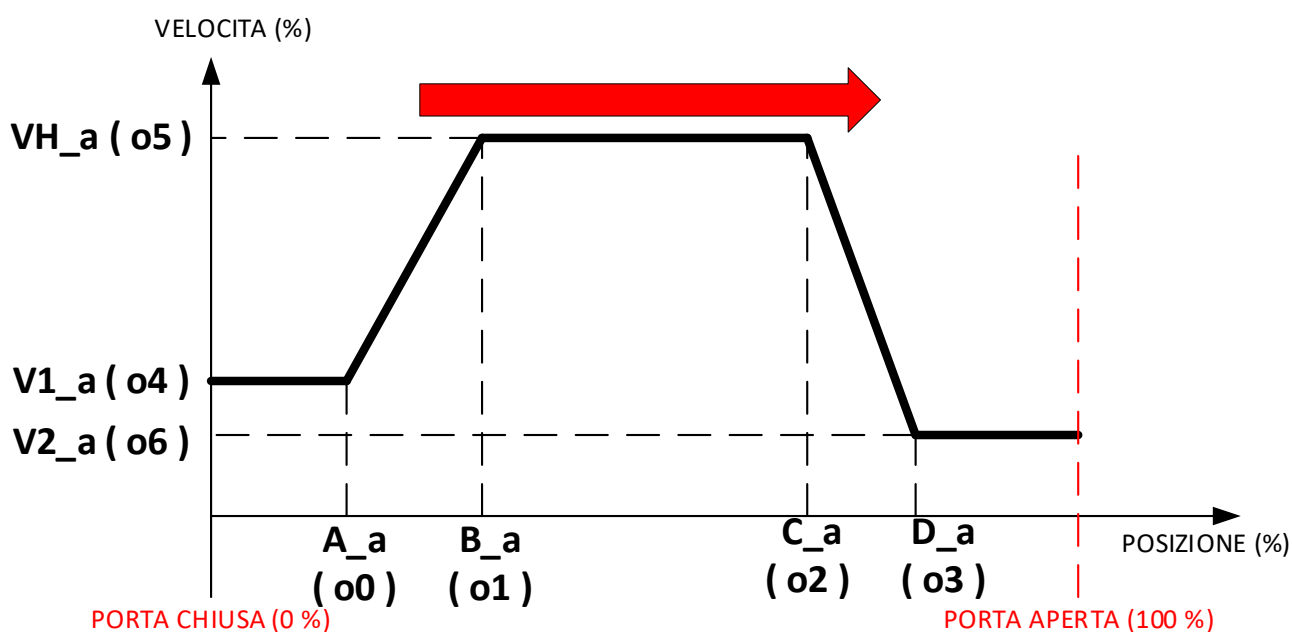
ESC per uscire dai menu;

UP ↑/ DW ↓ per spostarsi tra i menu e per far scorrere i valori.

4.2.1. M0: [Profilo Apertura]

I primi 4 parametri sono riferimenti di posizione espressi in percentuale della lunghezza totale della corsa appresa. Gli altri parametri sono riferimenti di velocità espressi in percentuale del valore massimo (RPM nominale del motore).

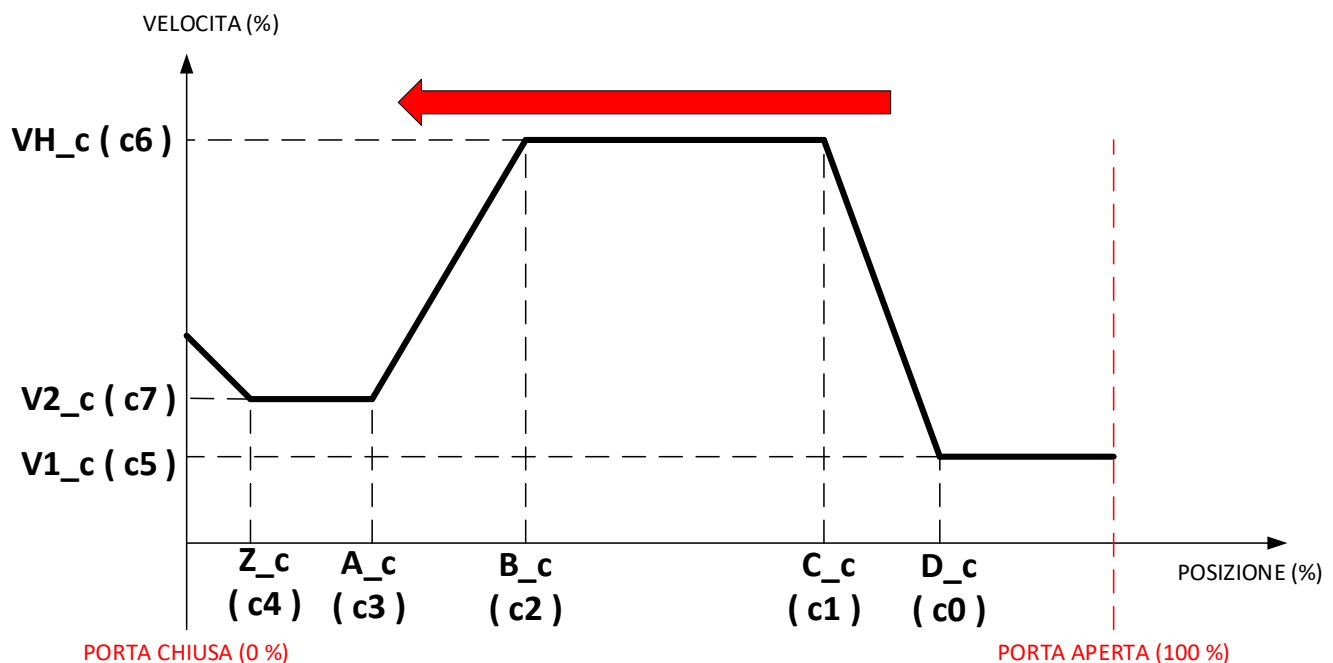
Sotto menù		Descrizione
Tast. Integrato	DISP801	
o0	[Punto A_a]	Inizio rampa accelerazione apertura (Default 03)
o1	[Punto B_a]	Fine rampa accelerazione apertura (Default 40)
o2	[Punto C_a]	Inizio rampa decelerazione apertura (Default 55)
o3	[Punto D_a]	Fine rampa decelerazione apertura (Default 99)
o4	[Vel. V1_a]	Velocità iniziale in apertura (Default 10)
o5	[Vel. VH_a]	Velocità massima in apertura (Default 60)
o6	[Vel. V2_a]	Velocità finale in apertura (Default 08)
o7	[Vel. V_appr]	Velocità di apprendimento in apertura (Default 15)



4.2.2. M1: [Profilo Chiusura]

I primi 5 parametri sono riferimenti di posizione espressi in percentuale della lunghezza totale della corsa appresa. Gli altri parametri sono riferimenti di velocità espressi in percentuale del valore massimo (RPM nominale del motore).

Sotto menù		Descrizione
Tast. Int.	DISP801	
c0	[Punto D_c]	Inizio rampa accelerazione chiusura (Default 98)
c1	[Punto C_c]	Fine rampa accelerazione chiusura (Default 65)
c2	[Punto B_c]	Inizio rampa decelerazione chiusura (Default 45)
c3	[Punto A_c]	Fine rampa decelerazione chiusura (Default 05)
c4	[Punto Z_c]	Inizio accelerazione per chiusura abbinamento (Default 02)
c5	[Vel. V1_c]	Velocità iniziale in chiusura (Default 08)
c6	[Vel. VH_c]	Velocità massima in chiusura (Default 60)
c7	[Vel. V2_c]	Velocità finale in chiusura (Default 08)
c8	[Vel. V_rif]	Velocità di rifasamento in chiusura (Default 10)



4.2.3. M2: [Coppie]

I parametri sono riferimenti di corrente espressi in percentuale del valore massimo che è di 8 A.

Sotto menù		Descrizione
Tast. Int.	DISP801	
F0	[Coppia FAP]	COPPIA DI FINECORSO IN APERTURA: soglia di corrente che si deve superare per acquisire lo stato di porta completamente aperta. (Default 70)
F1	[Coppia FCP]	COPPIA DI FINECORSO IN CHIUSURA: soglia di corrente che si deve superare per acquisire lo stato di porta completamente chiusa. (Default 50)
F2	[Staz AP]	COPPIA DI TENUTA APERTURA: corrente per mantenere la porta completamente aperta. (Default 20)
F3	[Staz CH]	COPPIA DI TENUTA CHIUSURA: corrente per mantenere la porta completamente chiusa. (Default 10)
F4	[Sicur CH]	COPPIA DI SICUREZZA IN CHIUSURA: soglia di corrente che si deve superare per attivare la costola mobile in chiusura. Questa coppia agisce prima del punto Z_c. (Default 55)
F5	[Sicur AP]	COPPIA DI SICUREZZA IN APERTURA: soglia di corrente che si deve superare per attivare la costola mobile in apertura. (Default 90)

4.2.4. M3: [Opzioni]

Sotto menù		Opzioni		Descrizione
Tast. Int.	DISP801	Tast. Int.	DISP801	
S0	[COSTOLA CHIUS]	0	[Slave]	In caso di ostacolo in chiusura segnala la costola tramite il relè "CM" e resta in attesa di un comando (Default)
		1	[Master]	In caso di ostacolo in chiusura segnala la costola tramite il relè "CM" e riapre le porte
S1	[COSTOLA APERT]	0	[Disabilitata]	In caso di ostacolo continua a forzare l'apertura per arrivare a battuta. In caso di impedimento prolungato si attiva la protezione IxT (Default)
		1	[Abilitata]	In caso di ostacolo in apertura la porta si ferma e segnala porta aperta.
S2	[TIPO COMANDI]	0	[Slave]	Comanda apertura o chiusura per il tempo in cui è attivo l'ingresso. Quando cade il comando l'operazione viene interrotta (Default)
		1	[Master]	Una volta accettato il comando di apertura o chiusura la scheda completa l'operazione anche se l'ingresso non è più attivo
S3	[ROTAZ. MOT]	0	[Forward]	Sola lettura, verso motore [Forward] (Default)
		1	[Reverse]	Sola lettura, verso motore [Reverse]
S4	[CORSE AUTOM.]	0	[Disabilitate]	Corse automatiche disabilitate (Default)
		1	[Abilitate]	Corse automatiche abilitate
S5	[MODO FOTOC.]	0	[Slave]	In caso di ostruzione delle barriere l'operatore segnala l'ostacolo tramite il relè "CM"
		1	[Master]	In caso di ostruzione delle barriere l'operatore segnala l'ostacolo tramite il relè "CM" e riapre le porte (Default)
S6	[NO CL. RIF-ENC]	Numero di chiusure dopo il quale l'encoder si rifasa. 0: Funzione rifasamento encoder disabilitata (Default) Sul tastierino integrato il numero di chiusure è dato dal valore impostato x 10. <i>Esempio: S6 = 10 → numero corse = 100</i>		
S7	NON GESTITO	0	NON GESTITO	Rifasamento all'accensione disabilitato.
		1		Rifasamento in chiusura all'accensione (Default)
		2		Rifasamento in apertura all'accensione

4.2.5. M4: [Comandi]

Sotto menù		Descrizione
Tast. Int.	DISP801	
-O	[APRI]	Comando apertura, prioritario rispetto ai comandi del quadro
-C	[CHIUDI]	Comando chiusura, prioritario rispetto ai comandi del quadro
-d	[DEFAULT]	Ripristina le impostazioni di fabbrica
-L	[AUTO APPR]	Avvia autoapprendimento
-P	[-----]	Riavvia la scheda

4.2.6. M5: [Parametri Meccanici]

Sotto menù		Descrizione
Tast. Int.	DISP801	
M0	[TIPO MOTORE]	Tipo motore: <ul style="list-style-type: none"> • 0: Elvi 30 W • 1: Elvi 52 W • 2: Kag 50 W • 3: Dunker 50 W • 4: Kormas 110 W (Default) • 5: Movimotor 100 W • 6: Elvi 35 W • 7: CBF 45 W • 8: Intecno 40 W • 9: Kormas verticale 90 W • 10: AT40 120 W
M1	[RISOLUZIONE]	Risoluzione encoder in impulsi/cm. Sul tastierino integrato la risoluzione è data dal valore impostato x 10. <i>Esempio: M1=12 → risoluzione=120 impulsi/cm</i> (Default 381 imp/cm, sul display integrato il default è 38)
M2	[Parametro PID]	Non utilizzato

4.2.7. M6: Parametri Barriere [Barriera FTC_EL.]

Sotto menù		Opzioni		Descrizione
Tast. Int	DISP801	Tast. Int	DISP801	
G0	[ABILITA BARR]	0	[NO]	Controllo barriera disabilitato (Default)
		1	[SI]	Controllo barriera abilitato
G1	[ANTI-V]	Tempo attivazione funzione antivandalo in secondi (vedi 5.2). 0: Funzione antivandalo disabilitata. (Default 90)		
G2	[CTRL.SIC.]	0	[NO]	Controllo sicurezza barriera disabilitato (Default)
		1	[SI]	Controllo sicurezza barriera abilitato
G3	[TIMEOUT]	Tempo time out funzione controllo sicurezza barriere in millisecondi (vedi 5.3) Sul tastierino integrato il tempo è dato dal valore impostato x 10. <i>Esempio: G3=70 → tempo=700 ms</i> (Default 800 ms, sul display integrato il default è 80)		
G4	[BUZZER NUDGE]	0	[NO]	Nessun segnale sonoro per nudge ed antivandalo
		1	[SI]	Segnale sonoro per nudge ed antivandalo (Default)
G5	[BUZZER OSTACOLO]	0	[NO]	Nessun segnale sonoro quando la barriera rileva l'ostacolo (Default)
		1	[SI]	Segnale sonoro quando la barriera rileva l'ostacolo

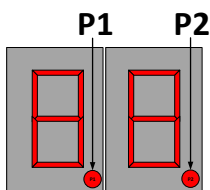
4.2.8. M7: [Parametri 81-20/50]

Sotto menù		Opzioni		Descrizione
Tast. Int.	DISP801	Tast. Int.	DISP801	
P0	[ABILITA RIAP]	0	[NO]	Riapertura abbinamento disabilitata (Default)
		1	[SI]	Riapertura abbinamento abilitata
P1	[CM RIAP]	Spazio riapertura in centimetri (Default 04)		
P2	[TEMPO ATT RIAP]	Tempo attesa riapertura in secondi (Default 08)		
P3	[CM FCP ON]	Spazio finale in cui è attivo il finecorsa in chiusura in centimetri (Default 02)		
P4	[T-MOT MAX]	Non utilizzato		
P5	[T-MOT work]	Non utilizzato		

4.2.9. M8: [Diagnostica]

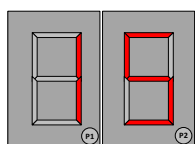
Sotto menù		Descrizione
Tast. Int.	DISP801	
H0	[LISTA ALLARMI]	Visualizza ultimo errore sul tastierino integrato o storico errori su DISP801
		Tast. Int. DISP801
		A1 [OVERCURR] Sovra corrente
		A2 [ENC KO] Errore motore/encoder
		A3 [ENC INC] Encoder incoerente
		A4 [IxT-PROT] Protezione IxT
		A5 [OVERTEMP] Sovratemperatura
		A6 [NVM-ERR] Errore EEprom Esterna
		A7 [UND-VOLT] Errore Sotto tensione di alimentazione
		A8 [BARR-KO] Errore Barriera
A9 [ALIM-EMG] Alimentazione d'emergenza		
H1	[APPRENDIMENTO]	Visualizza lunghezza in centimetri della corsa rilevata durante l'apprendimento
H2	[NOF AP]	Visualizza numero aperture*
H3	[NOF CH]	Visualizza numero chiusure*
H4	[NOF OBSTR]	Visualizza numero rilevamenti ostacoli meccanici*

*I dati H1, H2, H3, H4 sul display integrato vanno letti come segue:

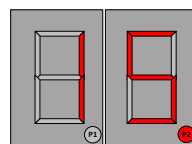


P1 = OFF; P2 = OFF → valore reale = valore x 10
 P1 = OFF; P2 = ON → valore reale = valore x 100
 P1 = ON; P2 = OFF → valore reale = valore x 1000
 P1 = ON; P2 = ON → valore reale = valore x 10000

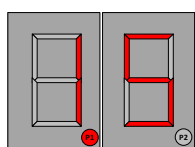
Esempio



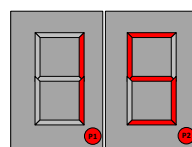
=150



=1500

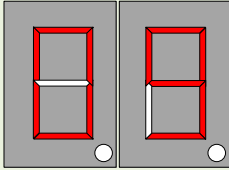


=15000



=150000

4.2.10. M9: Analisi in tempo reale (presente solo sul tastierino integrato)

Sotto menù		Descrizione
Tast. Int.	DISP801	
E0	Non disponibile	Visualizzazione tensione in Volt che si sta fornendo al motore
E1	Non disponibile	Visualizzazione corrente in Ampere che si sta fornendo al motore, precisione una cifra decimale
E2	Non disponibile	Visualizzazione tensione in Volt disponibile al motore
E3	Non disponibile	Posizione della porta in centimetri
E4	Non disponibile	Non utilizzato
E5	Non disponibile	<p>Visualizza gli ingressi attivi sulla scheda:</p> <ul style="list-style-type: none"> ▪ 0 → nessun ingresso attivo ▪ +1 → ingresso APRI attivo ▪ +2 → ingresso CHIUDI attivo ▪ +4 → ingresso NUDGE attivo ▪ +8 → ingresso FTC attivo <p>Quando sono attivi più ingressi contemporaneamente sul TST800 comparirà la somma degli ingressi attivi.</p> <p>Esempio: supponiamo che siano attivi contemporaneamente gli ingressi APRI e FTC. $APRI + FTC = 1 + 8 = 9$</p> 

4.2.11. MA: default modulo Wi-Fi (presente solo sul tastierino integrato)

Sotto menù		Descrizione
Tast. Int.	DISP801	
-S	Non disponibile	Ripristina le configurazioni di default del modulo WiFi (vedi par. 7.1.1)
-d	Non disponibile	ATTENZIONE NON UTILIZZARE impostazione riservata, potrebbe rendere il modulo non funzionante
-P	Non disponibile	ATTENZIONE NON UTILIZZARE impostazione riservata, potrebbe rendere il modulo non funzionante

5. FUNZIONI

5.1. Protezione IxT

La funzione è sempre attiva e protegge il motore da sovraccarichi dovuti a indurimenti meccanici o ostacoli che impediscano la normale corsa della porta. Se la corrente assorbita dal motore supera una certa soglia (circa 5 A) per un tempo superiore a 7 secondi, la scheda si disabilita e rimane in allarme IxT. Dopo una pausa di circa 15 secondi l'operatore esegue una chiusura a velocità ridotta.

5.2. Funzione antivandalo

La funzione è attivabile solo se le barriere sono abilitate tramite il parametro G0 ([ABILITA BARR] se si utilizza DISP801).

Se le barriere connesse all'operatore rilevano un ostacolo persistente per un tempo superiore a quello impostato al parametro M6 → G1 ([PARAMETRI BARRIERE] → [ANTI-V] se si utilizza DISP801) l'operatore comanda una chiusura lenta.

La chiusura è segnalata anche da un segnale acustico se G4=1 ([BUZZER NUDGE] = [SI] se si utilizza DISP801).

Impostando il parametro G1 ([ANTI-V] se si utilizza DISP801) =0 la funzione viene disattivata.

5.3. Test Sicurezza Barriere Vega B-LIFT 240

La funzione è attivabile solo se le barriere sono abilitate tramite il parametro G0 ([ABILITA BARR] se si utilizza DISP801).

La funzione si può abilitare al parametro M6 → G2 ([PARAMETRI BARRIERE] → [CTRL.SIC.] se si utilizza DISP801)

Se è abilitato il test di sicurezza, quando la porta è completamente chiusa l'operatore esegue un test sulla barriera per vedere se funziona correttamente.

Nel caso in cui il test fallisca, le porte si chiuderanno a bassa velocità e la chiusura sarà segnalata da segnale acustico.

5.4. Riapertura Abbinamento al Piano – EN81-20/50

La funzione si può abilitare tramite M7→P0=1 ([PAR. EN81-20/50] → [ABILITA RIAP.] = [SI] se si utilizza DISP801).

Se è abilitata la riapertura, la scheda quando il comando [CHIUDI] non è più attivo, dopo alcuni secondi (programmabili) riapre la porta di qualche centimetro (programmabili).

Questa piccola riapertura serve per sbloccare la porta al piano in modo da poter riaprire le porte quando si è al piano da dentro la cabina.

5.5. Rifasamento all'accensione e Sincronismo

Dalla versione FW:v06 è stato introdotto un parametro solo sul menù del TST800, **M3→S7**, che permette di selezionare il tipo di rifasamento all'accensione della scheda.

- M3→S7=0: all'accensione la porta rimane ferma in attesa di comandi;
- M3→S7=1: all'accensione la porta si muove in automatico in chiusura (DEFAULT);
- M3→S7=2: all'accensione la porta si muove in automatico in apertura;

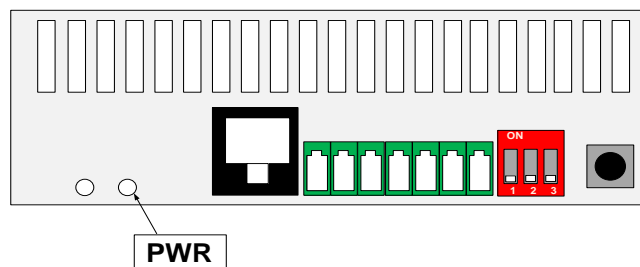
***NOTA:** se non è stato mai fatto apprendimento sulla scheda, la porta rifasa in chiusura indipendentemente dal valore del parametro S7.

Dalla versione FW:v06, fin quando la porta non si è sincronizzata, cioè non ha percorso un'apertura o una chiusura completa, le rampe non si attivano. Durante questa fase ogni ostruzione viene rilevata come una battuta.

6. DIAGNOSTICA

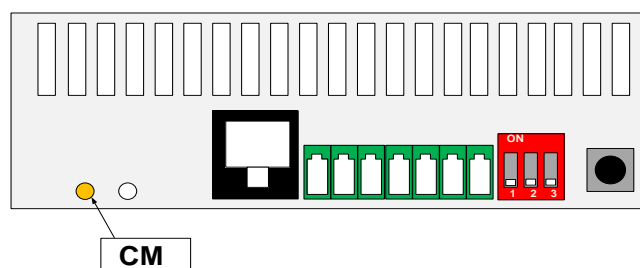
6.1. LED

6.1.1. LED PWR



Colore Led	Stato Led	Numero lampeggi	Stato operatore
Verde	Fisso	-	Funzionamento normale
Verde	Lampeggiante	-	Rifasamento
Rosso	Lampeggiante	1	Allarme: Sovra-corrente
Rosso	Lampeggiante	2	Allarme: Motore o Encoder rotto
Rosso	Lampeggiante	3	Allarme: Encoder Incoerente
Rosso	Lampeggiante	4	Allarme: Protezione IxT
Rosso	Lampeggiante	5	Allarme: Sovra-temperatura
Rosso	Lampeggiante	6	Allarme: Errore EEPROM
Rosso	Lampeggiante	7	Allarme: Sotto Tensione
Rosso	Lampeggiante	8	Allarme: Errore Barriere
Rosso	Lampeggiante	9	Allarme: Alim.d'emergenza

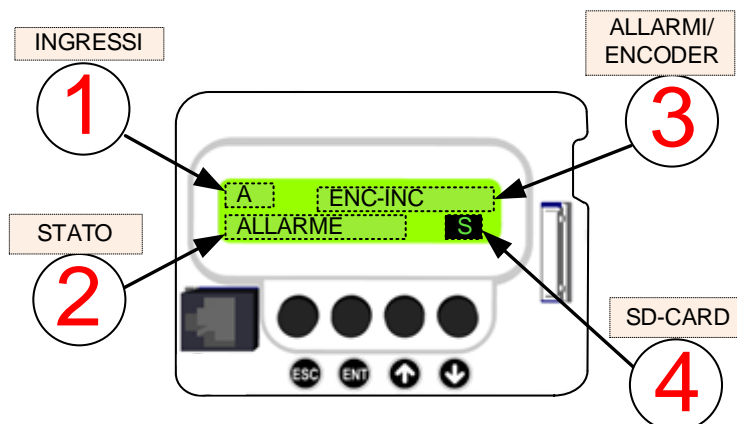
6.1.2. LED CM



L'accensione del led OBS segnala l'attivazione dell'uscita [OBSTR] a seguito del rilevamento meccanico in chiusura o un'ostruzione della barriera (quando la barriera è collegata direttamente all'OPR521).

6.2. DISP801

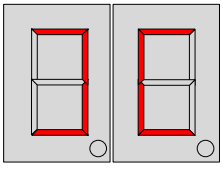
Quando non si è all'interno del menù di programmazione, sulla schermata home del tastierino si può visualizzare lo stato della porta, l'errore corrente e gli ingressi attivi:



POSIZIONE SU TASTIERINO	MESSAGGIO VISUALIZZATO	DESCRIZIONE
1 (INGRESSI)	A	Ingresso [OPEN] attivo
	C	Ingresso [CLOSE] attivo
	N	Ingresso [NUDGE] attivo
	P	Ingresso [FTC] attivo
2 (STATO)	ALLARME	Errore in corso
	RIFASAMENTO	Rifasamento in chiusura all'accensione
	APPRENDIMENTO	Corsa di apprendimento in apertura
	IN ATTESA	Porta ferma, in attesa di un comando
	IN MOVIMENTO	Porta in movimento
	PORTA CHIUSA	Porta completamente chiusa. Relè [CLOSED] attivo
	PORTA APERTA	Porta completamente aperta. Relè [OPENED] attivo
3 (ALLARMI/ENCODER)	Enc: xxxxx	Posizione Encoder in impulsi
	IxT-PROT	Corrente alta per 7 secondi.
	ENC-KO	Errore encoder
	OVERTEMP	Protezione termica motore
	OVER-CURR	Sovracorrente
	BARR-KO	Errore Barriere
	UND-VOLT	Tensione di alimentazione troppo bassa
	ENC-INC	Encoder Incoerente. Ripetere la procedura di apprendimento.
	NVM-ERR	Errore EEPROM esterna
4 (SD-CARD)	S	Sd Card presente
	∃	Errore di lettura SdCard
	#	Funzione corse automatica attiva

6.3. Tastierino integrato

Quando non si è sul menù, sulla schermata del tastierino si può visualizzare lo stato della porta o l'errore corrente:

Simbolo	Descrizione	Simbolo	Descrizione
	Porta chiusa Uscita [CLOSED] attiva		Porta aperta Uscita [OPENED] attiva
	Porta in chiusura		Porta in apertura
	Porta in chiusura forzata		Porta ferma in attesa di comandi
	Ostacolo rilevato Uscita [OBSTR] attiva		Ostacolo fotocellula rilevato (ingresso [FTC])
	ERRORE IN ATTO E1 → Allarme: Sovra-corrente E2 → Allarme: Motore o Encoder rotto E3 → Allarme: Encoder Incoerente E4 → Allarme: Protezione IxT E5 → Allarme: Sovra-temperatura E6 → Allarme: Errore EEPROM E7 → Allarme: Sotto-Tensione E8 → Allarme: Errore Barriere		

7. APP VISUALDOORS

L' OPR521-N-TS-MW ha a bordo un modulino Wi-Fi e permette di connettere l'operatore al proprio cellulare Android tramite la app VisualDoors.

Mediante l'app **VisualDoors** è possibile:

- impostare i parametri della scheda
- inviare i vari tipi di comandi
- controllare lo stato della porta
- controllare lo stato degli ingressi
- fare un grafico dell'ultima corsa fatta
- controllare il numero di corse e la cronologia degli ultimi 4 allarmi

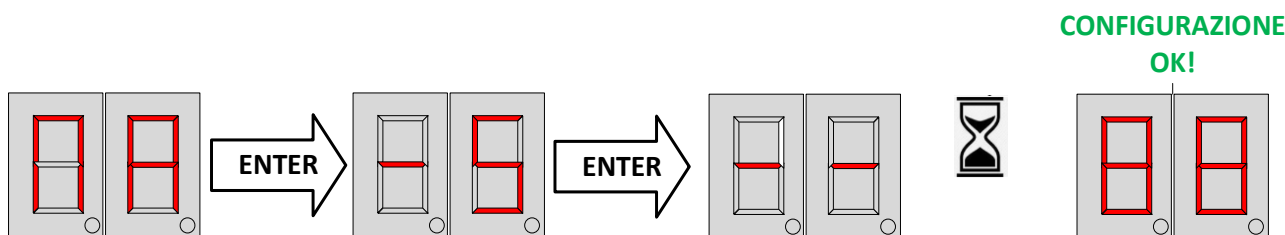
7.1. Modulo Wi-Fi

7.1.1. Default Modulo Wi-Fi

Il modulo Wi-Fi dell'OPR521 è configurato con le seguenti impostazioni di default:

- velocità di comunicazione *baud rate* di **57600**
- nome rete Wi-Fi: **Vegaboard**
- password Wi-Fi: **vegaboard**

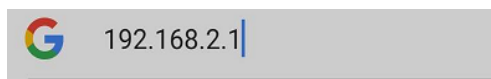
È possibile ripristinare la configurazione di default come segue:



Se al termine della procedura il display mostra A1, A2 o A3 si prega di contattare l'assistenza. Il codice di errore A1 potrebbe essere dovuto anche all'assenza del modulino Wi-Fi integrato, si prega pertanto di verificare che l'operatore sia *OPR521-N-TS-MW*.

7.1.2. Personalizzare le impostazioni del modulo Wi-Fi

- Accendere la scheda operatore.
- Attivare la connessione WiFi del dispositivo Android (o del PC) e connettersi alla rete di nome **Vegaboard**.
- Digitare sul browser l'indirizzo IP **192.168.2.1** e premere invio.



- Per entrare verranno richiesti: *Nome Utente* = **admin** *Password* = **admin**.

A seconda se sulla scheda si ha un vecchio modulo WIFI o un nuovo modulo WIFI, si avranno schermate diverse. Di seguito entrambi gli scenari...

VECCHIA VERSIONE DEL MODULO WIFI

- Una volta entrati la schermata home del router si presenta così:

NOTA: È possibile che la lingua della pagina non sia in inglese ma in cinese, in tal caso basta cliccare su (1) per cambiare la lingua.

- Nel sottomenù **WiFi Setting** (2) è possibile cambiare il **Nome della rete** (4) e la **Password** (5) alla rete.

NOTA: Una volta concluse le modifiche, premere **SAVE** per salvarle!!

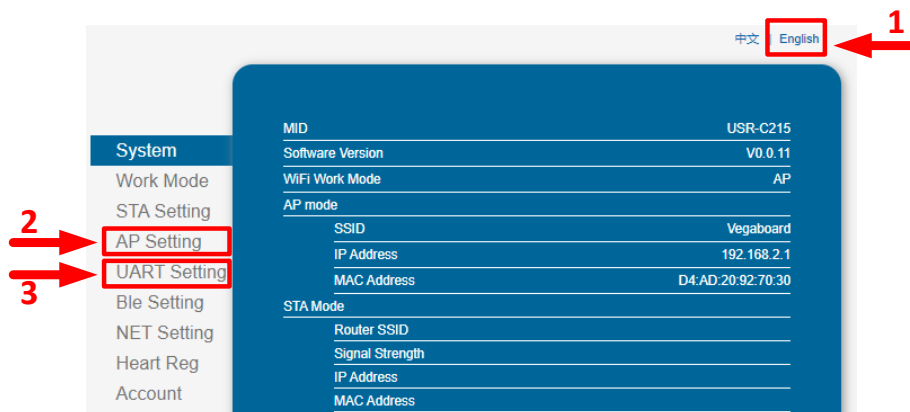
- Nel sottomenù **Trans Setting** (3) è possibile cambiare il **Baud Rate**(6) tra uno di quelli proposti nel menù a tendina che si aprirà.

NOTA: Una volta concluse le modifiche, premere **SAVE** per salvarle!!

- Concluse le modifiche premere **RESTART**, quindi sarà possibile accedere alla rete con le nuove credenziali immesse.

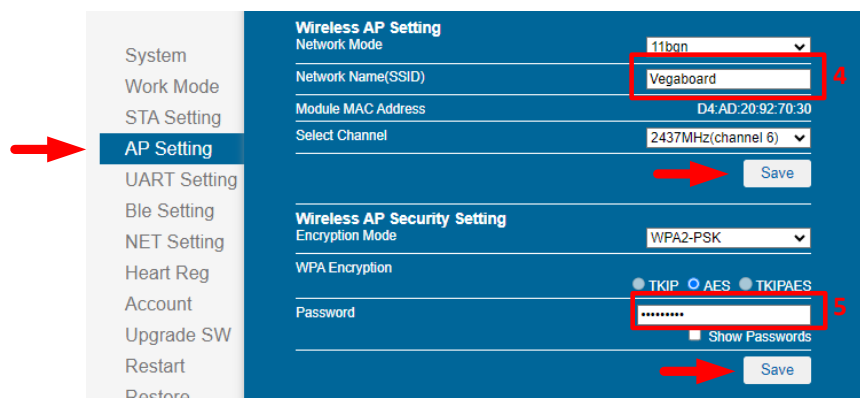
NUOVA VERSIONE DEL MODULO WIFI

- Una volta entrati la schermata home del router si presenta così:



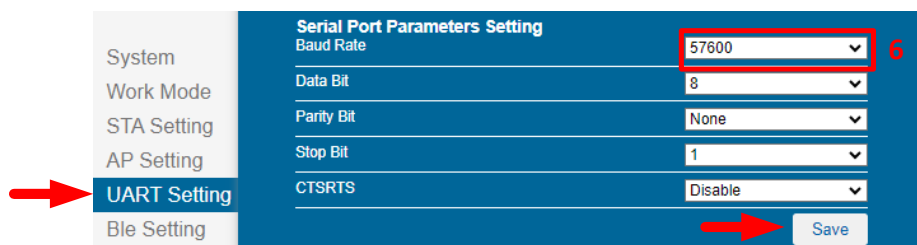
NOTA: È possibile che la lingua della pagina non sia in inglese ma in cinese, in tal caso basta cliccare su (1) per cambiare la lingua.

- Nel sottomenù **AP Setting** (2) è possibile cambiare il **Nome della rete** (4) e la **Password** (5) alla rete.



NOTA: Una volta conclusa la modifica del nome, premere **SAVE** per salvarla!!
Una volta conclusa la modifica della password, premere **SAVE** per salvarla!!

- Nel sottomenù **UART Setting** (3) è possibile cambiare il **Baud Rate**(6) tra uno di quelli proposti nel menù a tendina che si aprirà.



NOTA: Una volta conclusa la modifica, premere **SAVE** per salvarla!!

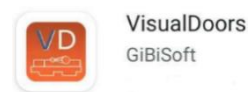
- Concluse le modifiche premere **RESTART**, quindi sarà possibile accedere alla rete con le nuove credenziali immesse.

7.2. APP VisualDoors

7.2.1. Connessione al Modulo Wi-Fi

Per poter collegarsi alla rete Wi-Fi è necessario seguire i seguenti step:

- Scaricare sul dispositivo mobile Android l'APP **VisualDoors** dall'app store;
- **Spegnere la connessione dati** dello smartphone;
- Abilitare la Wi-Fi e connettersi alla rete **Vegaboard** (Password "**vegaboard**");
- Assicurarsi che un solo dispositivo mobile sia connesso alla rete **Vegaboard**



7.2.2. Panoramica

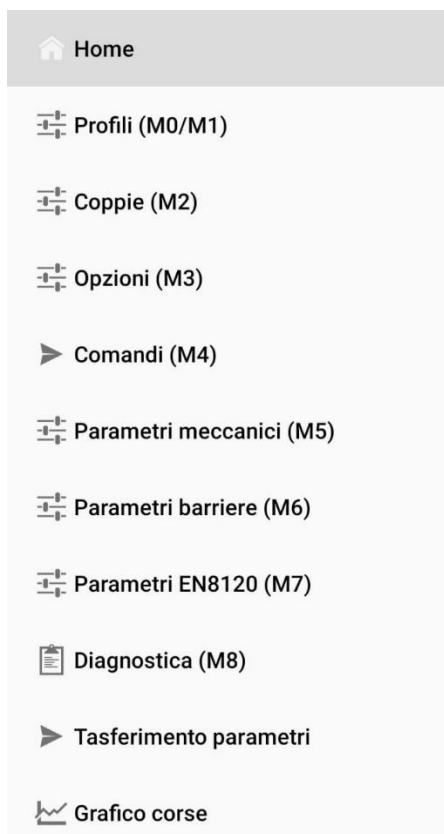
Home Page

È possibile monitorare lo stato della porta e leggere il numero di impulsi provenienti dall'encoder.

Scorrendo si può anche andare a visualizzare lo stato degli ingressi e gli eventuali allarmi.

Cliccando sulla bandiera (a) si può cambiare la lingua.

Per andare sulle altre pagine disponibili basta toccare sull'icona in alto a sinistra (b).



Entrati in uno di questi menù è possibile andare a modificare i parametri desiderati, per poi inviarli/salvarli sull'operatore attraverso l'apposita icona in alto a destra:



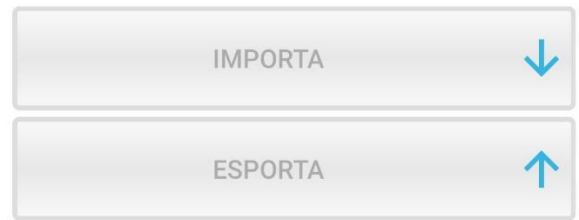
I menù che vanno da M0 a M8 sono già stati descritti nei capitoli precedenti.

NOTA: salvare sempre le modifiche fatte, altrimenti rimarranno memorizzati i valori precedenti!

7.2.3. Trasferimento parametri

Mediante questo menù è possibile esportare tutti i parametri dalla scheda all'app VisualDoors e dall'app alla scheda, attraverso i comandi di figura:

- il comando **IMPORTA** permette di trasferire i parametri dallo smartphone alla scheda OPR521;
- il comando **ESPORTA** permette di trasferire i parametri dalla scheda OPR521 allo smartphone (tramite un file di testo sulla cartella "Settings" del dispositivo);



7.2.4. Grafico corsa

In questo menù è possibile, dopo aver importato i dati dell'ultima corsa mediante il pulsante **MOSTRA GRAFICO**, visualizzare la velocità della porta durante l'ultima corsa effettuata [**SPEED_REAL**] e la si può confrontare con il profilo di velocità impostato dall'utente [**SPEED_RIF**], inoltre viene visualizzata anche la corrente assorbita durante la corsa [**CURRENT**].

Sull'asse verticale a sinistra ci sono i valori delle velocità in verde (*mm/sec*).

Sull'asse verticale a destra ci sono i valori di corrente in blu (*mA*).

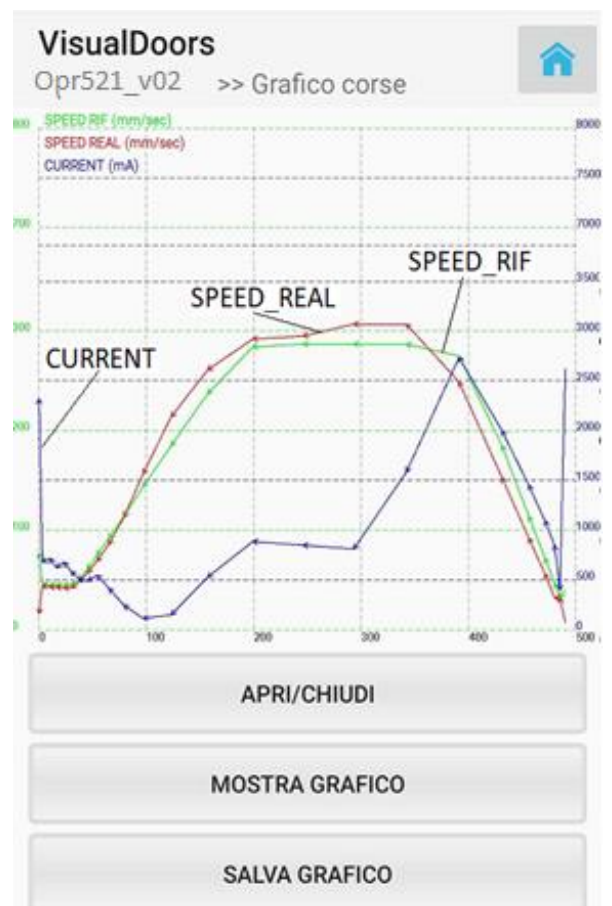
Sull'asse orizzontale ci sono i valori della posizione (*mm*).

Il verso della freccia su ogni grafico sta ad individuare la direzione in cui si è mossa la porta.

La freccia verso sinistra indica che la porta ha effettuato una chiusura (come l'esempio in figura). Al contrario la freccia verso destra indica la porta in apertura.

Per poter osservare l'andamento della corsa effettuata bisogna premere l'icona **MOSTRA GRAFICO**.

Se si vuol salvare il grafico, premere su **SALVA GRAFICO**. In questo modo l'immagine verrà memorizzata in formato *.png* sulla cartella *graphics* del dispositivo mobile.



9. RISOLUZIONI PROBLEMI

PROBLEMA	Soluzione
Le porte non si muovono o si muovono a scatti: <ul style="list-style-type: none"> - Led [PWR], 3 lampeggi rossi. - E3 sul display TST800 - [ENC-KO] sul display DISP801 	Controllare i collegamenti tra la scheda e il motore e l'encoder
Le porte si muovono lentamente	Fare la procedura di apprendimento (capitolo 2) Controllare che la scheda si sia sincronizzata. Cioè che la porta abbia completato un'apertura o una chiusura completa dopo l'accensione.
Le porte non si aprono	Verificare se le porte si aprono premendo per 1 secondo il pulsantino laterale. Verificare che durante il comando di apertura sul DISP801 si visualizza "A" in alto a destra
Le porte non si chiudono	Verificare se le porte si aprono premendo per 1 secondo il pulsantino laterale. Verificare che durante il comando di apertura sul DISP801 si visualizza "C" in alto a destra
All'accensione le porte si muovono in senso inverso o rimangono ferme.	Controllare il valore del parametro S7 del menù M3. Cambiare il Dipswitch 2, quindi riavviare la scheda.
Le porte rallentano in ritardo e sbattono in apertura	Ripetere la procedura di apprendimento (capitolo 2). Diminuire i parametri: <ul style="list-style-type: none"> - TST800: M0 → o2 e o3 - DISP801: [Profilo Apertura] → C_a e D_a Verificare che la cinghia non sia troppo lenta.
Le porte rallentano in ritardo e sbattono in chiusura	Ripetere la procedura di apprendimento (capitolo 2). Aumentare i parametri: <ul style="list-style-type: none"> - TST800: M1 → c2 e c3 - DISP801: [Profilo Chiusura] → B_c e A_c Verificare che la cinghia non sia troppo lenta.
Le porte rilevano sempre un ostacolo in chiusura	Verificare che le porte non abbiano blocco meccanico in chiusura muovendo le porte a mano a scheda spenta. Aumentare il parametro: <ul style="list-style-type: none"> - TST800: M2 → F4 - DISP801: [Coppie] → [Sicur. CH]
Le porte rilevano sempre un ostacolo in apertura	Verificare che le porte non abbiano blocco meccanico in apertura muovendo le porte a mano a scheda spenta. Aumentare il parametro: <ul style="list-style-type: none"> - TST800: M2 → F5 - DISP801: [Coppie] → [Sicur. AP]
Le porte non rimangono completamente aperte a causa della molla di richiusura	Verificare che la molla sia corretta per il peso delle porte Aumentare il parametro: <ul style="list-style-type: none"> - TST800: M2 → F2 - DISP801: [Coppie] → [Staz. AP]
L'abbinamento non rimane completamente chiuso.	Verificare il parametro: <ul style="list-style-type: none"> - TST800: M7 → S0 - DISP801: [Par. 81-20/50] → [Abilita Riap.] Aumentare il parametro: <ul style="list-style-type: none"> - TST800: M2 → F3 - DISP801: [Coppie] → [Staz. CH]



Vega srl
Via degli Appennini 12/13
63845 - Ponzano di Fermo (FM) P.iva 01578140442
Phone: + 39 (0)734 275405 -Fax: +39 (0)734 636098
www.vegalift.it